

**FORMA BILINEAL** en  $\mathbf{U}$ : aplicación  $f: \mathbf{U} \times \mathbf{U} \rightarrow \mathbf{R}$   $\left\{ \begin{array}{l} i) f(a\vec{u} + b\vec{v}, \vec{w}) = af(\vec{u}, \vec{w}) + bf(\vec{v}, \vec{w}) \\ ii) f(\vec{w}, a\vec{u} + b\vec{v}) = af(\vec{w}, \vec{u}) + bf(\vec{w}, \vec{v}) \end{array} \right.$

**LINEALIDAD** en la **1<sup>a</sup> componente**      **LINEALIDAD** en la **2<sup>a</sup> componente**      **BILINEALIDAD**

MATRIZ ASOCIADA a  $f$  respecto de la base  $\mathbf{B}$

$$(F_B)_{ij} = (f(\vec{u}_i, \vec{u}_j))$$

$$F_B = \begin{pmatrix} f(\vec{u}_1, \vec{u}_1) & f(\vec{u}_1, \vec{u}_2) & \cdots & f(\vec{u}_1, \vec{u}_n) \\ f(\vec{u}_2, \vec{u}_1) & f(\vec{u}_2, \vec{u}_2) & \cdots & f(\vec{u}_2, \vec{u}_n) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f(\vec{u}_n, \vec{u}_1) & f(\vec{u}_n, \vec{u}_2) & \cdots & f(\vec{u}_n, \vec{u}_n) \end{pmatrix}$$

$$f(\vec{x}, \vec{y}) = (x_1 \ x_2 \ \cdots \ x_n)_B F_B \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}_B$$

CAMBIO de BASE por CONGRUENCIA

$$F_{B'} = M_{BB'}^t F_B M_{BB'}$$

$$f \text{ es simétrica} \Leftrightarrow f(\vec{u}, \vec{v}) = f(\vec{v}, \vec{u}) \Leftrightarrow F_B \text{ simétrica}$$

$$f \text{ es antisimétrica} \Leftrightarrow f(\vec{u}, \vec{v}) = -f(\vec{v}, \vec{u}) \Leftrightarrow F_B \text{ antisimétrica}$$

Dada una forma bilineal simétrica  $f: \mathbf{U} \times \mathbf{U} \rightarrow \mathbf{R}$  se llama **FORMA CUADRÁTICA** asociada a  $f$  a la aplicación  $\omega: \mathbf{U} \rightarrow \mathbf{R}$  definida como  $\omega(\vec{u}) = f(\vec{u}, \vec{u})$ .

$\vec{u}$  y  $\vec{v}$  son **conjugados** respecto de  $\omega$ , si  $f(\vec{u}, \vec{v}) = 0$ .

$\vec{u}$  es **AUTOCONJUGADO** respecto de  $\omega$ , si  $f(\vec{u}, \vec{u}) = 0 \Leftrightarrow \omega(\vec{u}) = 0$ .

**Subespacio conjugado** de  $\mathbf{A} \subset \mathbf{U}$  respecto de  $\omega$ .

$$\text{conj}(\mathbf{A}) = \{\vec{v} \in \mathbf{U} | f(\vec{u}, \vec{v}) = 0 \text{ para todo } \vec{u} \in \mathbf{A}\}$$

Conjunto de **vectores conjugados** a todos los de  $\mathbf{A}$

$B = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$  **base de vectores conjugados**

$\Leftrightarrow$  cada pareja de vectores de ella son **conjugados** entre sí

$\Leftrightarrow F_B$  **diagonal**

**RANGO:** rango( $\omega$ ) = rango( $F_B$ )

**NÚCLEO:** ker( $\omega$ ) = conj( $\mathbf{U}$ ) =  $\{(\vec{v})_B \in \mathbf{U} | F_B(\vec{v})_B = \vec{0}\}$

dim(ker( $\omega$ )) = dim( $\mathbf{U}$ ) - rango( $\omega$ )

**CLASIFICACIÓN** por **signatura**:

$\omega$  es **DEFINIDA POSITIVA**

$$\Leftrightarrow \text{sign}(\omega) = (\mathbf{n}, \mathbf{0}) \Leftrightarrow \omega(\vec{x}) > 0, \quad \forall \vec{x} \neq \vec{0}$$

$\omega$  es **DEFINIDA NEGATIVA**

$$\Leftrightarrow \text{sign}(\omega) = (\mathbf{0}, \mathbf{n}) \Leftrightarrow \omega(\vec{x}) < 0, \quad \forall \vec{x} \neq \vec{0}$$

$\omega$  es **SEMIDEFINIDA POSITIVA**

$$\Leftrightarrow \text{sign}(\omega) = (\mathbf{p}, \mathbf{0}), \quad \begin{cases} \omega(\vec{x}) \geq 0, \\ p < n \end{cases} \quad \forall \vec{x} \neq \vec{0}$$

**CLASIFICACIÓN** por **rango**:

rango( $\omega$ ) = dim( $\mathbf{U}$ )  $\Leftrightarrow$  **NO DEGENERADA**

rango( $\omega$ ) < dim( $\mathbf{U}$ )  $\Leftrightarrow$  **DEGENERADA**

$\omega$  es **SEMIDEFINIDA NEGATIVA**

$$\Leftrightarrow \text{sign}(\omega) = (\mathbf{0}, \mathbf{q}), \quad \begin{cases} \omega(\vec{x}) \leq 0, \\ q < n \end{cases} \quad \forall \vec{x} \neq \vec{0}$$

**Aplicación para calcular AUTOCONJUGADOS:**

$\omega$  es **INDEFINIDA**

$$\Leftrightarrow \text{sign}(\omega) = (\mathbf{p}, \mathbf{q}), \quad \begin{cases} \omega(\vec{x}) > 0, \\ q, p \geq 1 \end{cases} \quad \begin{cases} \text{para algún } \vec{x} \neq \vec{0} \\ \omega(\vec{y}) < 0, \text{ para algún } \vec{y} \neq \vec{0} \end{cases}$$

**DEF. POSITIVA** ó **NEGATIVA**  $\Leftrightarrow \text{autoconj}(\omega) = \{\vec{0}\}$

**SEMIDEF. POSITIVA** ó **NEGATIVA**  $\Leftrightarrow \text{autoconj}(\omega) = \text{ker}(\omega)$

**INDEFINIDA**  $\Leftrightarrow \begin{cases} \text{rango}(\omega) = 2 \Leftrightarrow \text{Dos hiperplanos} \\ \text{rango}(\omega) > 2 \Leftrightarrow \text{No se puede simplificar} \end{cases}$

**Criterio de Sylvester**

$$F_1 = (a_{11}), \quad F_2 = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, \quad F_3 = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}, \text{ etc...}$$

$F$  es **DEFINIDA POSITIVA**  $\Leftrightarrow \det(F_1) > 0, \det(F_2) > 0, \det(F_3) > 0, \dots, \det(F_n) > 0$

$F$  es **DEFINIDA NEGATIVA**  $\Leftrightarrow \det(F_1) < 0, \det(F_2) > 0, \det(F_3) < 0, \dots, (-1)^n \det(F_n) > 0$

